



Devoir non surveillé 9 - Correction

Remarques générales

- Pour l'exercice 1 :
 - Pour cet exercice très basique donné en temps libre, il n'est pas acceptable de faire des erreurs de calculs, ni de se tromper d'énoncé...
 - Il faut toujours vérifier la cohérence des valeurs propres avec la trace, mais aussi que les vecteurs propres trouvés sont bien des vecteurs propres (calculer AX)...
 - Si on a fait une erreur dans la recherche des valeurs propres, on doit obtenir un sous-espace propre associé égal à $\{0\}$ (impossible!) et réaliser qu'on a fait une erreur.
 - Il faut justifier que A est diagonalisable : son polynôme caractéristique est scindé à racines simples (cela suffit...).
 - Il faut aussi justifier que B est diagonalisable : c'est possible dès qu'on connaît la dimension de $E_{-2}(B)$ en utilisant rigoureusement une CNS du cours.
 - Pour la n -ième fois, il ne suffit pas de trouver un vecteur dans un noyau pour en obtenir une base, on a besoin d'un argument supplémentaire portant par exemple sur la dimension.
- La première partie du problème demandait davantage de réflexion et de recherche.
 - IA est dans le cours, pas toujours su...
 - Quand on demande 3 (ou 4) sous-espaces stables par f et qu'on en trouve 3 (ou 4), il faut encore s'assurer qu'ils sont bien distincts.
 - Les contre-exemples donnés sont souvent corrects, mais rares sont ceux qui justifient pourquoi ils répondent bien à la question.
 - Il y a parfois confusion entre un polynôme non scindé sur \mathbb{R} et un polynôme qui n'a aucune racine réelle, ce n'est pas la même chose...
 - IC2 La difficulté de cette question portait sur le caractère infini du nombre de droites stables. C'est souvent affirmé sans aucune justification...
 - Le théorème de la base incomplète a des hypothèses... il convient de les vérifier...

Exercice

- On considère la matrice $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ donnée par $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$.

Le calcul donne $\chi_A(\lambda) = (-1)^3 \det(A - \lambda I_3) = (\lambda - 1)(\lambda + 1)(\lambda - 3)$. Et donc, les valeurs propres de A sont

$$\lambda_1 = -1, \quad \lambda_2 = 1 \quad \text{et} \quad \lambda_3 = 3.$$

Le polynôme caractéristique de A est scindé à racines simples et donc A est diagonalisable : chacun de ses sous-espaces propres est une droite vectorielle. La recherche des sous-espaces propres donne :

$$E_{-1}(A) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \quad E_1(A) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \quad \text{et} \quad E_3(A) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Ainsi, en posant $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, les formules de changement de base donnent

$$D_A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} = P^{-1}AP.$$

- On considère la matrice $B = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ -1 & -1 & -2 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$.

Le calcul donne $\chi_A(\lambda) = (-1)^3 \det(B - \lambda I_3) = (\lambda + 2)^2(\lambda - 4)$. Et donc :

$$\text{Sp}(B) = \{-2, 4\} \text{ avec } m_{-2}(B) = 2 \text{ et } m_4(B) = 1.$$

• **Sous-espace propre associé à 4 :** puisque $m_4(B) = 1$, on a $\dim(E_4(B)) = 1$.

On a les équivalences suivantes.

$$\begin{aligned} X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_4(B) &\iff BX = 4X \\ &\iff \begin{cases} -x - y + 2z = 4x \\ -x - y - 2z = 4y \\ 2x - 2y + 2z = 4z \end{cases} \iff \begin{cases} -5x - y + 2z = 0 \\ -x - 5y - 2z = 0 \\ 2x - 2y - 2z = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x - y - z = 0 \\ x + y = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} y = -x \\ z = 2x \end{cases} \end{aligned}$$

$$\text{Et donc } E_4(A) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}.$$

• **Sous-espace propre associé à -2 :** Puisque $m_{-2}(B) = 2$, il peut être de dimension 1 ou 2.

La matrice $B + 2I_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 4 \end{pmatrix}$ est de rang 1 donc son noyau $E_{-2}(B)$ est de dimension 2. On a les relations suivantes sur les colonnes : $C_1 + C_2 = 0$ et $2C_2 + C_3 = 0$. Donc :

$$E_{-2}(B) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

• **Conclusion :** $B \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ et $\dim(E_4(B)) + \dim(E_{-2}(B)) = 1 + 2 = 3$ donc B est diagonalisable.

Ainsi, en posant $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, les formules de changement de base donnent

$$D_B = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} = P^{-1}BP.$$

Problème
Centrale PC 2015

Un corrigé de Jean-Christophe Bourgoïn et Sophie Sidaner

I - Première partie

I.A - • Si $F = \text{vect}(u)$ est stable par f , $f(u) \in \text{vect}(u)$ donc il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $f(u) = \lambda u$. Puisque F est une droite vectorielle engendré par u , u est non nul donc u est bien un vecteur propre de f .

• Réciproquement si u est un vecteur propre de f associé à une valeur propre $\lambda \in \mathbb{K}$. $u \neq 0_E$ donc $\text{vect}(u)$ est une droite vectorielle. De plus, si $v \in \text{vect}(u)$, il existe $k \in \mathbb{K}$ tel que $v = ku$. Par suite, $f(v) = \lambda ku$ donc $f(v) \in \text{vect}(u)$. $\text{vect}(u)$ est donc stable par f .

I.B -

I.B.1) Les sous-espaces $\{0_E\}$ et E sont clairement stables par F , et distincts par hypothèse. Il y a donc au moins deux sous-espaces stables par F .

Considérons l'endomorphisme f de \mathbb{R}^2 dont la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^2 est $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Si F est un sous-espace vectoriel stable autre que $\{0_E\}$ et E alors $\dim(F) = 1$. D'après I.A, f admet alors un vecteur propre associé à une valeur propre réelle.

Le polynôme caractéristique de f est $X^2 + 1$. Celui-ci n'a pas de racines réelles, f n'admet donc pas de valeurs propres réelles puisqu'elles sont racines du polynôme caractéristique.

f n'a donc que $\{0_E\}$ et E comme sous-espaces propres stables.

I.B.2) Ici $n \geq 2$. Si f est non nul, $\text{Ker}(f) \neq E$ et si f est non injective $f \neq \{0_E\}$. De plus, $f(\text{Ker}(f)) = \{0_E\}$ donc $\text{Ker}(f)$ est stable par f . Ainsi f admet au moins trois sous-espaces stables, $\{0_E\}$, E et $\text{Ker}(f)$.

Remarque : $n \geq 2$ est nécessaire car sinon on a $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$ ou $\text{Ker}(f) = E$.

Supposons de plus n impair.

D'après le cours $\text{Im}(f)$ est stable par f .

Comme f est non injective, f étant un endomorphisme sur un espace de dimension finie f est non surjective donc $\text{Im}(f) \neq E$. f est non nul donc $\text{Im}(f) \neq \{0_E\}$. D'après le théorème du rang $n = \text{rg}(f) + \dim(\text{Ker}(f))$.

Par suite, si $\text{Im}(f) = \text{Ker}(f)$ on a $n = 2\text{rg}(f)$ et donc n est pair. Ce n'est pas le cas donc $\text{Im}(f) \neq \text{Ker}(f)$.

Ainsi,

$\text{Im}(f)$ est un quatrième sous-espace stable qui s'ajoute au trois autres.

Considérons l'endomorphisme f de \mathbb{R}^2 dont la matrice dans la base canonique (e_1, e_2) de \mathbb{R}^2 est $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

f est non nul, non injective car $\text{Ker}(f) = \text{vect}(e_1)$ donc f admet au moins trois sous-espaces stables. Supposons que F soit un autre sous-espace stable par f . On a alors $\dim(F) = 1$ et de I.A. F est engendré par un vecteur propre de f . Le polynôme caractéristique de f est X^2 . f admet donc comme seule valeur propre 0 donc $F = \text{Ker}(f)$.

Il n'y a donc que trois sous-espaces stables par f .

I.C -

I.C.1) Soient (u_1, u_2, \dots, u_k) une famille de k vecteurs propres de f associés respectivement à des valeurs propres $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k)$ et $F = \text{vect}(u_1, u_2, \dots, u_k)$

Soit $u \in F$. Il existe $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k) \in \mathbb{K}^k$ tel que $u = \sum_{i=1}^k \alpha_i u_i$. On a alors $f(u) = \sum_{i=1}^k \alpha_i \lambda_i u_i$ donc

$f(u) \in F$. Ainsi $\boxed{F \text{ est stable par } f.}$

L'endomorphisme induit par f sur un sous-espace propre F associé à la valeur propre $\lambda \in \mathbb{K}$ est $\boxed{\lambda Id_F.}$

I.C.2) Soit F un sous-espace stable de f de dimension au moins 2. Soit (u, v) une famille libre de F . On vérifie alors que pour tout $(a, b) \in (\mathbb{K}^*)^2$ avec $a \neq b$, la famille $(u + av, u + bv)$ est libre (à faire!)

La famille $(\text{vect}(u + av))_{a \in \mathbb{K}^*}$ est donc une famille de droites vectorielles deux à deux distinctes, il y en a donc une infinité. De plus, u et v sont des vecteurs propres donc, d'après I.C.1) $\text{vect}(u + av)$ est stable par f pour tout $a \in \mathbb{K}^*$.

Ainsi, $\boxed{f \text{ admet une infinité de droites vectorielles stables par } f.}$

I.C.3) Si tout sous-espace vectoriel de f est stable par f toute droite vectorielle l'est aussi et donc tout vecteur de E est vecteur propre de f . Montrons que f admet une seule valeur propre.

Soit, pour tout $u \in E$, $\lambda_u \in \mathbb{K}$ tel que $f(u) = \lambda_u u$. Soit $(u, v) \in E^2$.

- Si (u, v) est libre. On a $f(u + v) = \lambda_{u+v}(u + v) = \lambda_u u + \lambda_v v$ donc $(\lambda_{u+v} - \lambda_u)u + (\lambda_{u+v} - \lambda_v)v = 0_E$. La liberté de (u, v) impose $\lambda_{u+v} = \lambda_u = \lambda_v$.

- Si (u, v) est liée. Si $u = 0_E$, on a $f(u) = \lambda_u 0_E$ et on peut convenir que $\lambda_u = \lambda_v$. On peut conclure la même chose si $v = 0_E$.

Si $u \neq 0_E$ et $v \neq 0_E$, il existe $\alpha \in \mathbb{K}^*$ tel que $v = \alpha u$. Par suite, $f(v) = \alpha f(u) = \alpha \lambda_u u$ et $f(v) = \lambda_v v = \alpha \lambda_v u$. Comme $u \neq 0_E$, $\alpha \lambda_u = \alpha \lambda_v$ et comme $\alpha \neq 0$, $\lambda_u = \lambda_v$.

Ainsi, f n'admet qu'une seule valeur propre et comme tout vecteur de E est vecteur propre

$\boxed{f \text{ est une homothétie vectorielle de rapport cette valeur propre.}}$

I.D -

I.D.1) Soit (u_1, \dots, u_n) une base de vecteurs propres de f . Cette famille existe puisque f est diagonalisable.

Soit F un sous-espace par f . Si $F = \{0_E\}$ ou $F = E$, on a immédiatement des sous espaces stables par f et supplémentaire de F à savoir respectivement E et $\{0_E\}$. Supposons $F \neq \{0_E\}$ et $F \neq E$.

Soit (v_1, v_2, \dots, v_k) une base de F , k étant donc la dimension de F . D'après le théorème de la base incomplète, puisque (v_1, v_2, \dots, v_k) est libre et puisque (u_1, \dots, u_n) est une famille génératrice de E , on peut adjoindre des vecteurs de (u_1, u_2, \dots, u_n) à (v_1, v_2, \dots, v_k) de sorte à obtenir une base de E .

Soit $(u_{i_1}, u_{i_2}, \dots, u_{i_{n-k}})$ une telle famille de vecteurs. Par suite, $\text{vect}((u_{i_1}, \dots, u_{i_2}, \dots, u_{i_{n-k}}))$ est un supplémentaire de F et d'après I.C.1) est stable par f .

I.D.2) Ici $\mathbb{K} = \mathbb{C}$. Donc le polynôme caractéristique de f admet au moins une racine dans \mathbb{C} et f admet au moins un vecteur propre. Soit F la somme directe des sous-espaces propres de f . $F \neq \{0_E\}$ d'après ce qui précède.

Supposons $F \neq E$. F admet un supplémentaire G stable par G et $G \neq \{0_E\}$ car $F \neq E$. L'endomorphisme $f|_G$ a aussi un polynôme caractéristique scindé dans \mathbb{C} et donc un vecteur propre u . u est alors immédiatement vecteur propre de f et est donc dans F . Or, F et G sont supplémentaires donc $u = 0_E$ ce qui est contradictoire avec u vecteur propre. Ainsi $F = E$ et donc $\boxed{f \text{ est diagonalisable.}}$

$\boxed{\text{Si } \mathbb{K} = \mathbb{R}, \text{ on ne peut pas conclure que } f \text{ est diagonalisable dans } \mathbb{R}.}$ Prenons par exemple l'endomorphisme de la question I.B.1) pour lequel les seuls sous-espaces stables sont $\{0_E\}$ et E et donc tout sous-espace stable admet un supplémentaire stable et cet endomorphisme n'est pas diagonalisable dans \mathbb{R} .

II - Deuxième partie

II.A -)

II.A.1) Soit $u \in F$. Il existe $(u_i)_{i \in \{1, \dots, p\}} \in \prod_{i=1}^p (F \cap E_i)$ tel que $u = \sum_{i=1}^p u_i$. Par suite, $f(u) = \sum_{i=1}^p \lambda_i u_i$.

Comme, pour tout $i \in \{1, \dots, p\}$, F et E_i sont des sous-espaces vectoriels $F \cap E_i$ l'est aussi et donc $\lambda_i u_i \in F \cap E_i$. Ainsi $f(u) \in \bigoplus_{i=1}^p F \cap E_i$.

$$F = \bigoplus_{i=1}^p F \cap E_i \text{ est donc stable par } f.$$

II.A.2) Les valeurs propres $(\lambda_i)_{i \in \{1, \dots, p\}}$ deux à deux distinctes donc les sous-espaces vectoriels $(E_i)_{i \in \{1, \dots, p\}}$ sont en somme directe. De plus, f est diagonalisable donc $E = \bigoplus_{i=1}^p E_i$. Par conséquent :

$$\text{il existe } (x_i)_{1 \leq i \leq p} \in \prod_{i=1}^p E_i \text{ unique tel que } x = \sum_{i=1}^p x_i.$$

II.A.3) (x_1, \dots, x_r) est une famille de vecteurs propres associés à des valeurs propres distinctes donc c'est une famille libre. De plus, (x_1, \dots, x_r) est immédiatement une famille génératrice de $\text{vect}(x_1, \dots, x_r)$ donc (x_1, \dots, x_r) est une base de V_x .

II.A.4) On a, pour tout $j \in \{1, \dots, r\}$, $f^{j-1}(x) = \sum_{i=1}^r \lambda_i^{j-1} x_i \in V_x$.

La matrice de $(f^{j-1}(x))_{j \in \{1, \dots, r\}}$ dans la base \mathcal{B}_x est

$$\begin{pmatrix} 1 & \lambda_1 & \lambda_1^2 & \dots & \lambda_1^{r-1} \\ 1 & \lambda_2 & \lambda_2^2 & \dots & \lambda_2^{r-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & \lambda_r & \lambda_r^2 & \dots & \lambda_r^{r-1} \end{pmatrix}.$$

II.A.5) Le déterminant de la matrice de $(f^{j-1}(x))_{j \in \{1, \dots, r\}}$ dans la base \mathcal{B}_x est un déterminant de Vandermonde qui vaut : $\prod_{1 \leq i < j \leq n} (\lambda_j - \lambda_i)$. Comme $(\lambda_i)_{i \in [1, r]}$ est une famille de scalaires deux à deux distincts, ce déterminant est non nul.

Par suite, la famille $(f^{j-1}(x))_{j \in \{1, \dots, r\}}$ est libre et étant de cardinal à égal à r , dimension de V_x , on a :

$$\text{c'est une base de } V_x.$$

II.A.6) Soit $i \in [1, p]$. D'après II.A.5) il existe $(\alpha_{i,j})_{j \in \{1, \dots, r\}}$ tel que $x_i = \sum_{j=1}^r \alpha_{i,j} f^{j-1}(x)$. Comme F est stable par f , F est de façon immédiate stable par f^k pour tout $k \in \mathbb{N}$. Comme $x \in F$, on a donc $f^{j-1}(x) \in F$ pour tout $j \in \{1, \dots, r\}$. Par suite, $\sum_{j=1}^r \alpha_{i,j} f^{j-1}(x) \in F$ et donc $x_i \in F$, ceci pour tout $i \in \{1, \dots, p\}$. On a

donc $x \in \bigoplus_{i=1}^p F \cap E_i$, ceci étant aussi immédiatement vrai pour 0_E , on déduit que $F \subset \bigoplus_{i=1}^p F \cap E_i$ puis par

double inclusion immédiate on a
$$F = \bigoplus_{i=1}^p F \cap E_i$$

II.B -)

II.B.1) Soit $i \in \{1, \dots, p\}$. Comme $p = n$ et que $(\lambda_j)_{j \in [1, p]}$ sont deux à deux distincts, λ_i est une valeur propre d'ordre de multiplicité un. Par suite, $\dim(E_i) = 1$.

II.B.2) D'après II.B.1), pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, E_i est engendré par un vecteur propre et donc d'après I.A E_i est stable par f . De plus, si D est une droite vectorielle stable par f , elle est engendrée par un vecteur propre d'après encore I.A et est donc l'un des sous-espaces propres E_i puisque pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, $\dim(E_i) = \dim(D) = 1$. Par conséquent, E_1, E_2, \dots, E_n sont les seules droite vectorielles stables par f .
Il y en a donc n .

II.B.3) Montrons que F est stable par f et $\dim(F) = k$ si et seulement si il existe $H \subset \{1, \dots, n\}$ avec $\text{card}(H) = k$ tel que $F = \bigoplus_{i \in H} E_i$.

Soit $H \subset \{1, \dots, n\}$ avec $\text{card}(H) = k$.

Soit, pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, un vecteur propre $u_i \in E$ tel que $E_i = \text{vect}(u_i)$.

On a donc $\bigoplus_{i \in H} E_i = \text{vect}((u_i)_{i \in H})$. D'après I.C-1), $\text{vect}((u_i)_{i \in H})$ est stable par f donc $\bigoplus_{i \in H} E_i$ l'est aussi.

Soit F un sous-espace de dimension k et stable par f .

D'après II.A.6), $F = F \subset \bigoplus_{i=1}^p F \cap E_i$. Soit $i \in \{1, \dots, n\}$. Comme $\dim(E_i) = 1$, on a ou bien $F \cap E_i = E_i$

ou bien $F \cap E_i = \{0_E\}$. Soit $H = \{i \in [1, n]; F \cap E_i = E_i\}$. On a donc $F = \bigoplus_{i \in H} E_i$. De plus,

$$\dim(F) = \dim\left(\bigoplus_{i \in H} E_i\right) = \sum_{i \in H} \dim(E_i) = \text{card}(H)$$

, donc $\text{card}(H) = k$. F est donc stable par f et $\dim(F) = k$ si et seulement si il existe $H \subset \{1, \dots, n\}$ avec $\text{card}(H) = k$ tel que $F = \bigoplus_{i \in H} E_i$.

On déduit que le nombre de sous-espaces stables par f et de dimension k est le nombre de k -combinaisons de $\{1, \dots, n\}$ c'est-à-dire, $\binom{n}{k}$.

II.B.4) Si $n = 2$, d'après II.B.2), Les sous-espaces stables sont $\{0_E\}, E, E_1$ et E_2 .

Si $n \geq 3$, d'après II.B.2) et II.B.3), il y a $1 + \binom{n}{1} + \sum_{k=2}^{n-1} \binom{n}{k} + 1 = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = 2^n$, cette formule étant d'ailleurs valable pour $n = 2$ et $n = 1$.

Les sous-espaces stables de f sont $\{0_E\}, E_i, i \in [1, n]$ et $\bigoplus_{i \in H} E_i$, avec $H \subset \{1, \dots, n\}$ $2 \leq \text{card}(H) \leq n-1$.

III - Troisième partie

III.A -)

III.A.1) Soit $n \in \mathbb{N}$. Soit $P \in \mathbb{K}_n[X]$. Si $\deg(P) \leq 0$, $P' = 0$ et donc $D(P) \in \mathbb{K}_n[X]$. Si $\deg(P) \geq 1$, $\deg(P') = \deg(P) - 1$ donc $D(P) \in \mathbb{K}_n[X]$. $\mathbb{K}_n[X]$ est donc stable par D .

On a $A_n = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & n \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \end{pmatrix}$.

III.A.2)

a) Soit $L = \{p \in \mathbb{N}; \exists P \in F \text{ avec } \deg(P) = p\}$. Cet ensemble est non vide vu que F est de dimension non nulle, il contient un polynôme non nul dont le degré est dans L . Supposons L non majorée.

En ce cas, il existe une suite $(P_i)_{i \in \mathbb{N}}$ de polynômes tous non nuls de F et de degré strictement croissant. Cette famille est donc de degré échelonné donc est libre. Ce qui impose F de dimension infinie. Or, $\dim(F)$ est finie, donc L est majorée. $L \subset \mathbb{N}$ donc L admet un plus grand élément. Soit n celui-ci.

Par suite, il existe $R \in F$ tel que $\deg(R) = n$.

De plus, pour tout $P \in F$, $\deg(P) \leq n$ donc $F \subset \mathbb{K}_n[X]$.

b) Pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$, on montre par récurrence que $\deg(D^i(R)) = n - i$. Or, pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$, $0 \leq n - i \leq n$. Par suite, $(D^i(R))_{0 \leq i \leq n}$ est une famille de polynômes tous non nuls et de degré échelonné donc $(D^i(R))_{0 \leq i \leq n}$ est libre.

c) La famille $(D^i(R))_{0 \leq i \leq n}$ est libre d'après la question précédente. Elle possède $n + 1$ éléments qui sont tous dans $\mathbb{K}_n[X]$ et $\dim(\mathbb{K}_n[X]) = n + 1$ donc c'est une base de $\mathbb{K}_n[X]$ donc $\mathbb{K}_n[X] = \text{vect}(D^i(R))_{0 \leq i \leq n}$. Par suite, $\mathbb{K}_n[X] \subset F$. De l'inclusion de III.A.1.a), on a $F = \mathbb{K}_n[X]$.

III.A.3) D'après III.A.1) et III.A.2) F est un sous-espace de dimension finie stable par D si et seulement si $F = \{0_{\mathbb{K}[X]}\}$ ou bien il existe $n \in \mathbb{N}$ tel que $F = \mathbb{K}_n[X]$.

Soit à présent F un sous espace stable par D de dimension infinie. Montrons que $D = \mathbb{K}[X]$.

Soit $P \in \mathbb{K}[X]$. Si P est nul, $P \in D$.

Supposons P non nul. Comme F est de dimension infinie il existe $Q \in F$ avec $\deg(Q) > \deg(P)$. En effet, dans le cas contraire, on aurait $F \subset \mathbb{K}_p[X]$, où $p = \deg(P)$ et F serait de dimension finie. Soit $q = \deg(Q)$. Comme F et $\mathbb{K}_q[X]$ sont stables, $F \cap \mathbb{K}_q[X]$ l'est aussi. De plus, $\mathbb{K}_q[X] \cap F$ est de dimension finie donc il existe $r \in \mathbb{N}$ tel que $\mathbb{K}_q[X] \cap F = \mathbb{K}_r[X]$. On a donc $\mathbb{K}_r[X] \subset \mathbb{K}_q[X]$ donc $r \leq q$. De plus, $Q \in \mathbb{K}_q[X] \cap F$ donc $Q \in \mathbb{K}_r[X]$ donc $q \leq r$. Ainsi $r = q$ donc $\mathbb{K}_q[X] \cap F = \mathbb{K}_q[X]$. Or, $\deg(P) < \deg(Q)$ donc $P \in \mathbb{K}_q[X]$ donc $P \in F$. Ainsi $\mathbb{K}[X] \subset F$ et par double inclusion immédiate, $F = \mathbb{K}[X]$.

Les sous espaces stables de $\mathbb{K}[X]$ par D sont donc les sous-espaces $0_{\mathbb{K}[X]}$, $\mathbb{K}_n[X]$, $n \in \mathbb{N}$ et $\mathbb{K}[X]$.

III.B. -

III.B.1) Soit $M = \{u \in E; \mathcal{B}_{f,u} \text{ est un base de } E\}$. Montrons que $M = E \setminus \text{Ker}(f^{n-1})$.

Si $\mathcal{B}_{f,u}$ est une base de E , $f^{n-1}(u) \neq 0_E$ donc $u \in E \setminus \text{Ker}(f^{n-1})$. L'inclusion $M \subset E \setminus \text{Ker}(f^{n-1})$ s'en déduit.

Soit $u \in E \setminus \text{Ker}(f^{n-1})$. Montrons que $\mathcal{B}_{f,u}$ est libre.

Soit $(a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^n$ tel que $\sum_{i=1}^n a_i f^{n-i}(u) = 0_E$. Supposons a_1, \dots, a_n non tous nuls. Soit alors $i_0 =$

$\max\{i \in \llbracket 1, n \rrbracket; a_i \neq 0\}$. On a donc $\sum_{i=1}^{i_0} a_i f^{n-i}(u) = 0_E$. Comme $f^n = 0$, $f^k = 0$ pour tout $k \geq n$, en

composant par f^{i_0-1} à chaque membre de l'égalité précédente, on obtient donc $a_{i_0}f^{n-1}(u) = 0_E$. Comme $f^{n-1}(u) \neq 0_E$, $a_{i_0} = 0$ ce qui contredit $a_{i_0} \neq 0$. Par suite, pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, $a_i = 0$ et donc $\mathcal{B}_{f,u}$ est libre. Il s'agit d'une famille de n vecteurs et comme $\dim(E) = n$, $\mathcal{B}_{f,u}$ est une base de E . Ainsi $E \setminus \text{Ker}(f^{n-1}) \subset M$ et par double inclusion $M = E \setminus \text{Ker}(f^{n-1})$.

III.B.2) La matrice de f dans $\mathcal{B}_{f,u}$ est :

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & 1 \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$

III.B.3) Soit $u \in E$ tel que $\mathcal{B}_{f,u}$ soit une base de E .

Soit $\mathcal{B}'_{f,u} = ((i-1)!f^{n-i}(u))_{1 \leq i \leq n}$. $\mathcal{B}'_{f,u}$ est alors clairement aussi une base de E . De plus, pour tout $i \in \{2, \dots, n\}$, $f((i-1)!f^{n-i}(u)) = (i-1) \left(((i-1)-1)!f^{n-(i-1)}(u) \right)$ et pour $i = 1$, $f((i-1)!f^{n-i}(u)) = 0_E$. Par conséquent, la matrice de f dans $\mathcal{B}'_{f,u}$ est bien A_{n-1} .

III.B.4) Soit $u \in E$ tel que $\mathcal{B}_{f,u}$ soit une base de E . D'après III.B.3), f et $D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}$ ont la même matrice représentative dans respectivement les bases $(X^{i-1})_{1 \leq i \leq n}$ et $\mathcal{B}'_{f,u} = (u_{i-1})_{1 \leq i \leq n}$, où on a noté, $u_{i-1} = (i-1)!f^{n-i}(u)$ pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$.

Soit g l'unique application linéaire de E dans $\mathbb{K}_{n-1}[X]$ telle que pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, $g(X^{i-1}) = u_{i-1}$. g est un isomorphisme puisque g transforme une base en une base et la matrice de g dans la base $\mathcal{B}'_{f,u}$ et la base canonique de $\mathbb{K}_{n-1}[X]$ est la matrice identité I_n . De plus, $g^{-1}of = D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}og^{-1}$ puisque la matrice représentative de ces deux applications linéaires est A_{n-1} .

Si F est un sous-espace de E stable par f , $g^{-1}(f(F)) \subset g^{-1}(F)$. Et donc $D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}(g^{-1}(F)) \subset g^{-1}(F)$ donc $g^{-1}(F)$ est stable par $D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}$. Réciproquement si F est un sous-espace de E tel que $g^{-1}(F)$ soit stable par $D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}$, on a $D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}(g^{-1}(F)) \subset g^{-1}(F)$ donc $g^{-1}(f(F)) \subset g^{-1}(F)$ donc $gog^{-1}(f(F)) \subset g(g^{-1}(F))$ donc $f(F) \subset F$ donc F est stable par f . Ainsi F est un sous-espace stable par f si et seulement si $g^{-1}(F)$ est stable par $D_{|\mathbb{K}_{n-1}[X]}$. D'après III.A.3), F est un sous-espace stable par f si et seulement si $g^{-1}(F) = \{0_{\mathbb{K}[X]}\}$ ou $g^{-1}(F) = \mathbb{K}_r[X]$, où $r \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$. Par définition de g ,

F est donc un sous-espace stable par f équivaut à $F = \{0_E\}$ ou $F = \text{vect}((u_{i-1})_{i \in \{1, \dots, r\}})$, où $r \in \llbracket 1, n \rrbracket$. Il y

Pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$ $\text{Ker}(f^i)$ est un sous-espace stable par f . En effet, si $u \in \text{Ker}(f^i)$, $f^i(u) = 0_E$ donc $f(f^i(u)) = 0_E$ donc $f^i(f(u)) = 0_E$ donc $f(u) \in \text{Ker}(f^i)$.

De plus, clairement $\text{Ker}(f^i) \subset \text{Ker}(f^{i+1})$.

Montrons que cette inclusion est stricte pour tout $i \in \{0, \dots, n-1\}$. Soit $i \in \{0, \dots, n-1\}$. Supposons que $\text{Ker}(f^i) = \text{Ker}(f^{i+1})$. Soit $u \in E$ tel que $f^{n-1}(u) \neq 0_E$. On a $f^n(u) = f^{i+1}(f^{n-i-1}(u))$ et $f^n(u) = 0_E$. Par conséquent $f^{n-i-1}(u) \in \text{Ker}(f^{i+1})$. Comme $\text{Ker}(f^{i+1}) = \text{Ker}(f^i)$, $f^{n-i-1}(u) \in \text{Ker}(f^i)$ donc $f^i(f^{n-i-1}(u)) = 0_E$ donc $f^{n-1}(u) = 0_E$. Or, $f^{n-1}(u) \neq 0_E$. On a donc une contradiction, ainsi l'inclusion $\text{Ker}(f^i) \subset \text{Ker}(f^{i+1})$ est stricte. Les sous-espaces $\text{Ker}(f^i)$ sont donc deux à deux distincts pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$, il y en a donc $n+1$ et ils sont tous stables par f .

Par suite, les sous-espaces stables par f sont les sous-espaces $\text{Ker}(f^i)$, où $i \in \{0, \dots, n\}$.

IV - Quatrième partie

IV.A -) MX_i étant la colonne i de M , par définition de la matrice d'un endomorphisme dans une base,

la matrice de f dans \mathcal{B}_n est M .

IV.B -) Le polynôme caractéristique χ_f de f étant unitaire de degré n , il tend vers $-\infty$ en $-\infty$ et $+\infty$ en $+\infty$; comme il change de signe et est une fonction continue réelle, il admet au moins une racine réelle donc f a au moins une valeur propre.

IV.C -)

IV.C.1) X et Y sont bien des vecteurs de \mathbb{R}^n puisque pour tout i , $x_i = \Re(z_i)$ et $y_i = \Im(z_i)$. Soient (a, b) un couple de réels tels que $aX + bY = 0$ ce qui équivaut à $(a - ib)Z + (a + ib)\bar{Z} = 0$. comme $MZ = \lambda Z$, $M\bar{Z} = \bar{\lambda}\bar{Z}$. Z et \bar{Z} sont des vecteurs propres de M associés à deux valeurs propres distinctes (car $\lambda \notin \mathbb{R}$), ils forment une famille libre donc $a - ib = a + ib = 0$ ce qui équivaut à $a = b = 0$ ce qui prouve que (X, Y) est libre.

IV.C.2) On a immédiatement :

$$\begin{cases} 2MX = MZ + M\bar{Z} = 2\Re((\alpha + i\beta)(X + iY)) = 2(\alpha X - \beta Y) \\ 2MY = \frac{1}{i}(MZ - M\bar{Z}) = 2\Im((\alpha + i\beta)(X + iY)) = 2(\beta X + \alpha Y) \end{cases}$$

ainsi le plan vectoriel F est stable par f et la matrice de f_F dans (X, Y) est $M_F = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ -\beta & \alpha \end{pmatrix}$

IV.D -) Soit E un espace vectoriel de **dimension n non nulle** et un endomorphisme f de E admet de matrice M dans une base \mathcal{B} donnée de E . Si f a une valeur propre réelle λ , tout vecteur propre de f associé à λ engendre une droite stable par f .

Si f n'a pas de valeur propre réelle, sa matrice M admet au moins une valeur propre complexe λ ($n \neq 0$). En reprenant les notations de la question C, les vecteurs x et y de E de matrices X et Y dans la base \mathcal{B} engendrent un plan stable par E . Ainsi :

tout endomorphisme d'un espace vectoriel réel de dimension finie non nulle admet une droite ou un plan stable.

IV.E -) Soit l'endomorphisme de $\mathbb{R}[X]$ défini par $f(P) = PX$. Si P est non nul, $\deg(f(P)) = \deg(P) + 1$ donc $f(P)$ ne peut pas être colinéaire à P ; de plus $P, f(P), f^2(P)$ est une famille libre (car étagée en degré) donc P ne peut pas appartenir à un plan stable.

L'endomorphisme de $\mathbb{R}[X]$ défini par $f(P) = PX$ n'admet ni droite ni plan stable.