



Devoir non surveillé 19

à rendre le mardi 4 mars

Exercice 1

On note E l'espace euclidien \mathbb{R}^3 muni de son produit scalaire usuel et orienté par sa base canonique $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$. On considère la droite $D = \text{vect}\{(1, 1, 0)\}$.

Déterminer la matrice dans la base canonique \mathcal{B} de la rotation r d'axe D orienté par le vecteur $u = (1, 1, 0)$ et d'angle $\theta = \frac{\pi}{2}$.

Exercice 2

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & -5 & 4 \\ -5 & 7/2 & -1 \\ 4 & -1 & -1 \end{pmatrix}$.

1. La matrice A est-elle diagonalisable ?
2. À l'aide de la calculatrice, trouver les valeurs propres de A .
Déterminer une matrice orthogonale P telle que $P^T A P$ soit diagonale.
3. On pose $M = \frac{1}{9}A$. Quelles sont les valeurs propres de M ?
Calculer M^n pour $n \in \mathbb{N}^*$ puis $\lim_{n \rightarrow +\infty} M^n$.

Problème (questions préliminaires)

- n désigne un entier naturel non nul.
- \mathcal{M}_n désigne l'espace vectoriel des matrices carrées réelles de taille (n, n) dont la matrice unité est notée I_n .
- E_n désigne l'espace vectoriel des matrices réelles de taille $(n, 1)$ (matrices colonnes). On le munit de son produit scalaire usuel et de la norme (euclidienne) associée définis par :

$$(X|Y) = X^T Y \quad \text{et} \quad \|X\| = \sqrt{X^T X}.$$

- Pour $A \in \mathcal{M}_n$, on ote A^T , la transposée de A .
- \mathcal{S}_n (respectivement \mathcal{A}_n) désigne le sous-espace vectoriel de \mathcal{M}_n constitué des matrices symétriques (respectivement antisymétriques) de \mathcal{M}_n .
- $\mathcal{O}_n = \{A \in \mathcal{M}_n, AA^T = I_n\}$ est le groupe orthogonal d'ordre n .
- $\mathcal{SO}_n = \{A \in \mathcal{O}_n, \det(A) = 1\}$ est le groupe spécial orthogonal d'ordre n .

Définition 1

Une matrice $A \in \mathcal{M}_n$ est dite **orthogonalement semblable** à $B \in \mathcal{M}_n$ s'il existe $Q \in \mathcal{O}_n$ tel que $B = Q^T A Q$. (On pourra noter en abrégé : A est **ORTS** à B .)

Questions de cours

- QC1. Soit $M \in \mathcal{M}_n$ une matrice symétrique réelle. Donner la définition de « M est définie positive ».
- QC2. Montrer que si $M \in \mathcal{M}_n$ est symétrique réelle et définie positive alors ses valeurs propres sont dans $]0, +\infty[$.
- QC3. Réciproquement, montrer que si $M \in \mathcal{M}_n$ est symétrique réelle et si ses valeurs propres sont dans $]0, +\infty[$, alors M est définie positive.

I - Question préliminaire

1. Démontrer que la relation **ORTS** est une relation d'équivalence sur \mathcal{M}_n , c'est-à-dire que :

- « être **ORTS** à » est *réflexive* : pour toute matrice $A \in \mathcal{M}_n$, A est **ORTS** à A ,
- « être **ORTS** à » est *symétrique* : pour toutes matrices $A, B \in \mathcal{M}_n$, si A est **ORTS** à B alors B est **ORTS** à A ,
- « être **ORTS** à » est *transitive* : pour toutes matrices $A, B, C \in \mathcal{M}_n$, si A est **ORTS** à B et si B est **ORTS** à C alors A est **ORTS** à C .

Remarque : la notion de relation d'équivalence n'est plus au programme de PCSI, et donc plus au programme de PSI.

Ce qui suit est facultatif

Problème (suite)

Pour tout $\theta \in \mathbb{R}$, on note $R(\theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$ et $S(\theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{bmatrix}$.

On rappelle que $\mathcal{SO}_2 = \{R(\theta), \theta \in \mathbb{R}\}$ et $\mathcal{O}_2 = \mathcal{SO}_2 \cup \{S(\theta), \theta \in \mathbb{R}\}$.

Définition 2

Une matrice A de \mathcal{M}_n est dite **normale** lorsqu'elle commute avec sa transposée, c'est-à-dire lorsque $AA^T = A^T A$.

Objectifs

- Dans un premier temps, ce problème vise à établir que, pour une matrice $A \in \mathcal{M}_n$, les quatre conditions suivantes sont équivalentes :

(C₁) Il existe un polynôme P à coefficients réels tel que $A^T = P(A)$.

(C₂) La matrice A est normale.

(C₃) Pour tout $X \in E_n$, $\|A^T X\| = \|AX\|$.

(C₄) La matrice A est orthogonalement semblable à une matrice diagonale par blocs, dont chaque bloc diagonal est :

— soit de taille $(1, 1)$,

— soit de taille $(2, 2)$ du type $rR(\theta)$, où $(r, \theta) \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}$.

- Dans un second temps, on définit et caractérise l'exponentielle d'une telle matrice.

On pourra utiliser, sans démonstration, les deux résultats suivants :

Théorème 1

Tout endomorphisme de \mathbb{R}^n admet au moins une droite ou un plan stable.

Théorème 2

Si $A \in \mathcal{M}_n$ et $B \in \mathcal{M}_n$ sont telles qu'il existe $Q \in \mathcal{O}_n$ vérifiant $B = Q^T A Q$, alors pour tout polynôme P à coefficients réels, on a $P(B) = Q^T P(A) Q$.

II - Exemples

2. Montrer que les éléments de \mathcal{S}_n vérifient les conditions (C_1) , (C_2) , (C_3) et (C_4) , et que ceux de \mathcal{A}_n vérifient les conditions (C_1) , (C_2) et (C_3) .
3. Montrer que les éléments de \mathcal{O}_n vérifient les conditions (C_2) et (C_3) .
4. Dans cette question seulement, on suppose $n = 2$.
Montrer que les matrices rT , où $r > 0$ et $T \in \mathcal{O}_2$, vérifient les conditions (C_1) et (C_4) .

III - Deux premières implications

Soit $A \in \mathcal{M}_n$.

5. Montrer que si A vérifie la condition (C_1) , alors A vérifie la condition (C_2) .
6. Montrer que si A vérifie la condition (C_2) , alors A vérifie la condition (C_3) .

IV - La condition (C_3) implique la condition (C_4)

Dans cette question seulement, on suppose $n = 2$ et soit $A = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_2$ vérifiant la condition (C_3) .

7. Montrer que $c = b$ ou bien ($b \neq 0$ et $c = -b$ et $a = d$).
On pourra utiliser, par exemple, les vecteurs $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ et $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ de E_2 .
En déduire que A vérifie la condition (C_4) .

Dans toute la suite de cette partie, on se donne $A \in \mathcal{M}_n$ vérifiant la condition (C_3) .

8. Montrer que pour tout réel λ , la matrice $A - \lambda I_n$ vérifie (C_3) .
9. En déduire que A et A^T ont les mêmes sous-espaces propres et qu'ils sont deux à deux orthogonaux.
10. En utilisant la question précédente, déterminer une condition nécessaire et suffisante sur la matrice A pour qu'elle soit diagonalisable.
11. Pour $n \geq 3$, montrer que A est orthogonalement semblable à une matrice du type $\begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}$, où $A_1 \in \mathcal{M}_p$ et $A_2 \in \mathcal{M}_{n-p}$ vérifient (C_3) , avec $p \in \{1, 2\}$.
On pourra commencer par montrer que toute matrice orthogonalement semblable à A vérifie (C_3) .
12. Montrer que si A vérifie la condition (C_3) , alors A vérifie la condition (C_4) .

V - La condition (C_4) implique la condition (C_1)

Soit $Z = \{z_1, \dots, z_n\}$ une famille de n complexes deux à deux distincts.

13. Établir l'existence d'un unique polynôme P de $\mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que :

$$\forall k \in \{1, \dots, n\}, \quad P(z_k) = \bar{z}_k.$$

On suppose de plus que, pour tout $k \in \{1, \dots, n\}$, $\bar{z}_k \in Z$.

Montrer alors que le polynôme P est réel.

Soient $(r, \theta) \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}$ et $P \in \mathbb{R}[X]$ tels que $P(re^{i\theta}) = re^{-i\theta}$.

14. Montrer que $P(rR(\theta)) = (rR(\theta))^T$.

Lorsque $\sin(\theta) \neq 0$, on pourra utiliser la division euclidienne de P par le polynôme caractéristique χ de la matrice $rR(\theta)$ de \mathcal{M}_2 .

15. Montrer que si $A \in \mathcal{M}_n$ vérifie la condition (C_4) , alors A vérifie la condition (C_1) .

VI - Exponentielle d'une matrice normale

16. Pour tout $(r, \theta) \in \mathbb{R}^* \times \mathbb{R}$, montrer que les séries $\sum_{k \in \mathbb{N}} \frac{r^k \cos(k\theta)}{k!}$ et $\sum_{k \in \mathbb{N}} \frac{r^k \sin(k\theta)}{k!}$ convergent et calculer leur somme.

L'espace vectoriel \mathcal{M}_n est désormais muni de la norme $\|\cdot\|_\infty$ définie par :

$$\forall A = (A_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathcal{M}_n, \quad \|A\|_\infty = \max_{1 \leq i,j \leq n} |A_{i,j}|.$$

17. Montrer que, pour tout $(A, B) \in \mathcal{M}_n^2$, $\|AB\|_\infty \leq n\|A\|_\infty\|B\|_\infty$.

Pour $A \in \mathcal{M}_n$ et $p \in \mathbb{N}$, on pose $S_p(A) = \sum_{k=0}^p \frac{1}{k!} A^k$.

18. Montrer que la suite $(S_p(A))_{p \in \mathbb{N}}$ converge dans \mathcal{M}_n , vers une limite que l'on notera $\text{Exp}(A)$, et que :

$$\forall Q \in \mathcal{O}_n, \quad \text{Exp}(Q^T A Q) = Q^T \text{Exp}(A) Q.$$

On pourra montrer que, pour tous $1 \leq i, j \leq n$, la série numérique $\sum_{k \in \mathbb{N}} \frac{(A^k)_{i,j}}{k!}$ est absolument convergente.

19. Montrer que l'ensemble \mathcal{E}_n constitué des matrices normales de \mathcal{M}_n est un fermé de \mathcal{M}_n .

Qu'en déduit-on pour $\text{Exp}(A)$, lorsque $A \in \mathcal{E}_n$?

20. Soit $(r, \theta) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$. Montrer que $\exp(rR(\theta)) = e^{r \cos \theta} R(r \sin \theta)$.

En déduire que $\text{Exp}(\mathcal{E}_n)$ est l'ensemble des matrices de \mathcal{M}_n orthogonalement semblables aux matrices diagonales par blocs, dont chaque bloc diagonal est :

- soit du type $(\mu) \in \mathcal{M}_1$, avec $\mu > 0$,
- soit du type $\alpha R(\beta) \in \mathcal{M}_2$, avec $\alpha > 0$ et $\beta \in \mathbb{R}$.

On rappelle que \mathcal{S}_n^{++} désigne l'ensemble des matrices symétriques de \mathcal{M}_n définies positives, et on note \mathcal{F}_n l'ensemble des matrices B de \mathcal{M}_n vérifiant les conditions :

- les valeurs propres négatives de B sont de multiplicité paire,
- il existe $S \in \mathcal{S}_n^{++}$ et $T \in \mathcal{SO}_n$ telles que $B = ST = TS$.

21. Démontrer que $\text{Exp}(\mathcal{E}_n) = \mathcal{F}_n$.

22. La matrice $B = (B_{i,j}) \in \mathcal{M}_n$ définie par :

$$B_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } 1 \leq i+1 = j \leq n \text{ ou } (i,j) = (n,1) \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

est-elle l'exponentielle d'une matrice de \mathcal{E}_n ?